This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problems Mailbox.

THIS PAGE BLANK (USPTO)



® BUNDESREPUBLIK DEUTSCHLAND



PATENTAMT

Offenl gungsschrift

® DE 196 54 494 A 1

(5) Int. Cl.⁶: **A 61 N 1/365**

② Aktenzeichen:

196 54 494.7

(22) Anmeldetag:

18. 12. 96

43 Offenlegungstag:

7. 5.98

66 Innere Priorität:

196 45 291.0

28. 10. 96

(7) Anmelder:

BIOTRONIK Meß- und Therapiegeräte GmbH & Co. Ingenieurbüro Berlin, 12359 Berlin, DE

(74) Vertreter:

Christiansen, H., Dipl.-Ing., Pat.-Anw., 14195 Berlin

⁷² Erfinder:

Lang, Volker, 91074 Herzogenaurach, DE; Bolz, Armin, Dr., 91058 Erlangen, DE

(56) Entgegenhaltungen:

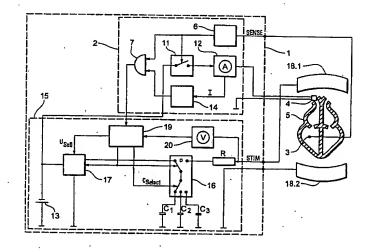
DE 39 03 323 A1 US 53 30 505 A US 52 13 098 A EP 06 34 192 A1 EP 04 74 958 A2 EP 04 65 241 A2 EP 01 91 404 A1

DE-Buch: PROFOS, P. et.al. (Hrgb.): Handbuch der industriellen Meßtechnik, 5. Aufl., R. Oldenbourg Verlag, München 1992, S. 732-734;

Die folgenden Angaben sind den vom Anmelder eingereichten Unterlagen entnommen

Prüfungsantrag gem. § 44 PatG ist gestellt

- 54 Implantierbares Stimulationsgerät
- Implantierbares Stimulationsgerät (1) mit einer im Herzen (5) oder in dessen Umgebung angeordneten Stimulationselektrode (18.1) zur Abgabe von Stimulationsimpulsen an das Herz (5), einem ausgangsseitig mit der Stimulationselektrode (18.1) verbundenen Impulgenerator (15) zur Erzeugung der Stimulationsimpulse sowie einer ausgangsseitig mit dem Impulsgenerator (15) verbundenen Steuereinheit (2) zur Steuerung der Impulsabgabe durch den Impulsgenerator (15), wobei die Steuereinheit (2) zur Steuerung der Impulsabgabe in Abhängigkeit von der Herzpumpleistung eingangsseitig mit einem hämodynamischen Sensor (4) verbunden ist, der zur Messung des Blutdurchflusses in einem Blutgefäß angeordnet oder mit diesem verbunden ist.



Beschreibung

Die Erfindung betrifft ein implantierbares Stimulationsgerät gemäß dem Oberbegriff des Anspruchs 1.

Es ist bekannt, zur Behandlung von arrhythmischen Funktionsstörungen des Herzens, wie beispielsweise Kammerflimmern, implantierbare Kardioversionseinrichtungen - auch als Defibrillatoren bezeichnet - zu verwenden, die über eine in der Regel endokardial im Ventrikel angeordnete Elektrode spontane Herzsignale erfassen und bei einer De- 10 tektion von Herzkammerflimmern oder -flattern einen energiereichen Stromimpuls - im folgenden als Defibrillationsimpuls bezeichnet - an das Herz abgeben, der aufgrund seiner Stärke zu einer Erregung und Depolarisation nahezu sämtlicher Herzbereiche führt, so daß der Arrhythmiezu- 15 stand beendet wird und der normale Sinusrhythmus wieder die Kontrolle über den Herzschlag übernehmen kann.

Eine derartige Erkennung eines arrhythmischen Herzzustands durch Auswertung der intrakardial abgenommenen spontanen Herzsignale unterliegt jedoch vielfältigen Stör- 20 möglichkeiten. So kann die Amplitude der spontanen Herzsignale zeitlichen Schwankungen beispielsweise im Tag-Nacht-Rhythmus unterliegen, die eine zuverlässige Detektion von arrhythmischen Herzzuständen erschweren. Auch ist es möglich, daß elektromagnetische Störsignale fälschli- 25 cherweise als intrakardiale EKG-Signale erkannt werden. Darüber hinaus besteht die Gefahr, daß spontane atriale Herzsignale elektrisch auf den Ventrikel übersprechen, so daß ein relativ harmloses Vorhofflimmern fälschlicherweise als Kammerflimmern erkannt wird und einen Defibrillati- 30 onsimpuls auslöst, obwohl kein kritischer Zustand des Patienten vorliegt. Bei den bekannten Defibrillatoren ist die Zuverlässigkeitder Detektion von arrhythmischen Herzzuständen also unbefriedigend.

Es sind weiterhin Herzschrittmacher zur Behandlung ei- 35 ner gestörten Reizüberleitung vom Atrium zum Ventrikel bekannt. Derartige Herzschrittmacher erfassen in der Regel über eine endokardial im Atrium angeordnete Elektrode spontane atrielle Aktionen und geben jeweils um eine vorgegebene AV-Überleitungszeit verzögert nach jeder spontanen 40 atriellen Aktion einen Stimulationsimpuls an den Ventrikel ab. Die Verzögerung der ventrikulären Stimulation nach jeder atriellen Aktion ist erforderlich, um eine optimale Kammerfüllung vor der Kontraktion als Voraussetzung für eine gute Pumpleistung des Herzens zu ermöglichen, wobei 45 der optimale Wert der AV-Überleitungszeit individuell für den jeweiligen Herzschrittmacherträger ist und darüber hinaus auch zeitlichen Schwankungen unterliegen kann. Bei den vorbekannten Herzschrittmachern dieser Art besteht also das Problem, daß die AV-Überleitungszeit meist nicht 50 optimal eingestellt ist, was zu einer Verringerung der Pumpleistung des Herzens führt.

Der Erfindung liegt somit die Aufgabe zugrunde, ein implantierbares Stimulationsgerät zu schaffen, bei dem die Patienten angepaßt ist.

Die Erfindung wird, ausgehend von einem implantierbaren Stimulationsgerät gemäß dem Oberbegriff des Anspruchs 1, durch die kennzeichnenden Merkmale des Anspruchs 1 gelöst.

Die Erfindung schließt die technische Lehre ein, die Impulsabgabe bei einem implantierbaren Stimulationsgerät in Abhängigkeit von der Pumpleistung des Herzens zu steuern, wobei die Pumpleistungdes Herzens durch einen hämodynamischen Sensor erfaßt wird, der einem Blutgefäß zugeord- 65 net ist. Hierbei hat es sich als besonders vorteilhaft erwiesen, den hämodynamischen Sensor in der Vena Cava oder der Arteria Pulmonalis anzuordnen.

Der Begriff Stimulationsgerät ist hierbei und im folgenden allgemein zu verstehen und umfaßt sowohl Kardioversionseinrichtungen, wie die eingangs erwähnten Defibrillatoren, als auch Herzschrittmacher, wobei sich das erfindungsgemäße Prinzip sowohl bei der Behandlung von Bradykardie als auch bei der Bekämpfung von Tachykardiezuständen oder arrhythmischen Herzfunktionsstörungen einsetzen läßt.

Der erfindungsgemäß vorgesehene hämodynamische Sensor kann beispielsweise die Fließgeschwindigkeit des Blutes oder den Blutdurchfluß messen, jedoch ist es unter anderem auch möglich, den Blutdruck zu ermitteln.

In der bevorzugten Ausführungsform weist der hämodynamische Sensor ein beheizbares Widerstandselement mit einem temperaturabhängigen elektrischen Widerstand auf, welches zur Wärmeabfuhr in Abhängigkeit von der Blutflußmenge ein Blutgefäß thermisch kontaktierend angeordnet ist. Die Aufheizung des Widerstandselements kann beispielsweise elektrisch erfolgen, indem das Widerstandselement mit einer Spannungsquelle verbunden wird, so daß sich das Widerstandselement durch die ohmschen Verluste in seinem Inneren aufheizt. Es ist jedoch auch möglich, das Widerstandselement indirekt zu erhitzen, wozu sich beispielsweise ein separates elektrisches Heizelement eignet. Die Temperatur des Widerstandselements nimmt dann infolge der Wärmezufuhr solange zu, bis sich ein Gleichgewicht zwischen der zugeführten Leistung einerseits und der durch Wärmeleitungund Konvektion von dem vorbeiströmenden Blut abgeführten Leistung andererseits einstellt. Da die durch Konvektion abgeführte Leistung mit der Fließgeschwindigkeit des vorbeiströmenden Blutes zunimmt, ermöglicht eine Messung der Gleichgewichtstemperatur eine Bestimmung der Fließgeschwindigkeit. So wird bei einer geringen Fließgeschwindigkeit nur wenig Wärme durch Konvektion abgeführt, so daß sich erst ein relativ hoher Temperaturgradient am Widerstandselement aufbauen muß, um die zugeführte Wärme durch Wärmeleitung abführen zu können, was im Ergebnis zu einer relativ hohen Temperatur des Widerstandselements führt. Mit zunehmender Fließgeschwindigkeit des vorbeiströmenden Blutes wird dann entsprechend mehr Wärme durch Konvektion abgeführt, so daß der Temperaturgradient an dem Widerstandselement abnehmen kann, was zu einer Temperaturabnahme des Widerstandselements führt.

Die Temperatur des Widerstandselements läßt sich dann in einfacher Weise aus dem elektrischen Widerstand des Widerstandselements errechnen, wenn die Temperaturabhängigkeit des elektrischen Widerstandselements bekannt ist. Der elektrische Widerstand des Widerstandselements ergibt sich entsprechend dem ohmschen Gesetz aus der anliegenden Heizspannung und dem durch das Widerstandselement fließenden Heizstrom. Der elektrische Widerstand des Widerstandselements spiegelt also die Fließgeschwindigkeit des Blutes in dem jeweiligen Blutgefäß wider und ermög-Steuerung der Impulsabgabe besser an die Bedürfnisse des 55 licht dadurch eine Beurteilung der Herzpumpleistung. Besonders vorteilhaft ist es, das Widerstandselement mit einem Verstärker auf einem Chip zu integrieren, wodurch sich eine geringe Baugröße des Sensors realisieren läßt.

In einer anderen Variante der Erfindung bestimmt der hämodynamische Sensor dagegen die Impedanz des Blutes, wobei von der überraschenden Erkenntnis ausgegangen wird, das die Impedanz des Blutes unter anderem von der Fließgeschwindigkeit abhängt. Der hämodynamische Sensor weist deshalb in dieser Variante der Erfindung zwei Meßelektroden auf, die in dem Blutgefäß angeordnet sind und somit eine Impedanzmessung des Blutes ermöglichen. In der bevorzugten Ausführungsform dieser Variante sind die beiden Meßelektroden mit einem in das Stimulationsge-

rät integrierten Signalgenerator verbunden, der zur Impedanzmessung ein elektrisches Testsignal erzeugt, das auf die beiden Meßelektroden gegeben wird. Hierbei wird von einem ebenfalls in das Stimulationsgerät integrierten Strommeßgerät der Stromfluß über die beiden Meßelektroden gemessen, was anschließend die Berechnung der Impedanz des Blutes ermöglicht, die die Fließgeschwindigkeit des Blutes und damit die Pumpleistung des Herzens widerspie-

In der bevorzugten Ausführungsform dieser Variante sind 10 die beiden Meßelektroden in den Katheter integiert, der zur Plazierung der Stimulationselektrode in das Herz eingeführt wird. Durch die Integration des hämodynamischen Sensors in den Katheter läßt sich das erfindungsgemäße Stimulationsgerät vorteilhaft ohne zusätzlichen Aufwand implantie- 15 ren, da der Katheter zur Plazierung der Stimulationselektrode ohnehin erforderlich ist. Die beiden Meßelektroden befinden sich hierbei vorzugsweise in der Wandung des Katheters in axialer Richtung zueinander beabstandet an einer Position, die im implantierten Zustand außerhalb des Her- 20 zens liegt.

Die beiden Meßelektroden können in dem Blutgefäß in Flußrichtung hintereinander oder quer zur Flußrichtung nebeneinander angeordnet werden, um die Anisotropieder Impedanz des Blutes berücksichtigen zu können, die daher 25 rührt, daß sich die Erythrozyten in einer Blutströmung mitunter in einer Vorzugsrichtung ausrichten.

In der bevorzugten Variante der Erfindung ist die zur Steuerung der Impulsabgabe dienende Steuereinheit eingangsseitig zur Erfassung spontaner Herzsignale und zur 30 Steuerung der Impulsabgabe in Abhängigkeit von dem gemessenen Blutfluß einerseits und den spontanen Herzsignalen andererseits eingangsseitig mit der Stimulationselektrode oder einer weiteren, vorzugsweise endokardial angeordneten Elektrode verbunden. Die Steuerung der Impulsab- 35 gabe erfolgt hierbei also nicht nur in Abhängigkeit von dem gemessenen Blutfluß, sondern auch in Abhängigkeit von den spontanen Herzsignalen und läßt sich somit besser an die Bedürfnisse des Patienten anpassen, da der körperliche Zustand des Patienten von der Steuereinheit aufgrund der 40 vielfältigeren diagnostischen Informationen besser erkannt werden kann. Darüber hinaus lassen sich hierdurch solche Störsignale unterdrücken, die sich nur auf eine einzige Eingangsgröße auswirken. So ist es beispielsweise denkbar, daß die gemessenen spontanen Herzsignale durch elektroma- 45 gnetische Störsignale verfälscht werden, während die gemessene Pumpleistung weitgehend unverfälscht ist. Durch die Auswertung verschiedener Signale bietet sich also die Möglichkeit einer gegenseitigen Plausibilitätsüberprüfung zwischen den verschiedenen Signalen, um Störungen zu un- 50

Zur Auswertung der spontanen Herzsignale weist die Steuereinheit in einer Variante der Erfindung eine Signalanalyseeinheit auf, die eingangsseitig mit der zur Detektion der spontanen Herzsignale dienenden Elektrode verbunden 55 in Fig. 3a dargestellten hämodynamischen Sensor sowie ist und anhand der gemessenen spontanenHerzsignale beurteilt, ob eine Herzfunktionsstörung vorliegt. Dies ist insbesondere bei einer Realisierung der Erfindung in einem Defibrillator vorteilhaft, wobei die Signalanalyseeinheit eine Detektion von Tachykardien oder arrhythmischen Herzfunktionsstörungen, wie Kammerflimmern, ermöglicht und bei einer Erkennung einer derartigen Herzfunktionsstörung ein entsprechendes Steuersignal erzeugt. Die Abgabe von Defibrillationsimpulsen erfolgt hierbei jedoch nicht nur in Abhängigkeit von den spontanen Herzsignalen, sondern wird auch von der Herzpumpleistung beeinflußt, die von dem hämodynamischen Sensor gemessen wird. Hierdurch ist es - wie bereits vorstehend erwähnt - möglich, solche

Störsignale auszuscheiden, die sich lediglich auf eine der beiden Eingangssignale auswirken. Dies bedeutet, daß ein Defibrillationsimpuls nur dann abgegeben wird, wenn die spontanen Herzsignale ein Kammerflimmern anzeigen und die Herzpumpleistung unter einen vorgegebenen Grenzwert abgefallen ist, was bei einem Kammerflimmern grundsätzlich der Fall ist. Zu einer derartigen Verknüpfung der Eingangssignale eignet sich hierbei wie auch bei der Realisierung der Erfindung in anderen Stimulationsgeräten vorzugsweise eine Logikeinheit, die auch die Einbeziehung weiterer diagnostischer Größen ermöglicht, wie beispielsweise der von einem Aktivitätssensor erfaßten körperlichen Aktivität oder dem Atemminutenvolumen, das durch Messung der intrakardialen Impedanz ermittelt werden kann.

In einer vorteilhaften Variante der Erfindung ist weiterhin vorgesehen, den hämodynamischen Sensor nicht permanent zu betreiben, um den Energieverbrauch beim Betrieb des Stimulationsgerätes zu senken, was insbesondere dann vorteilhaft ist, wenn der hämodynamische Sensor - wie vorstehend beschrieben - einbeheizbares Widerstandselement aufweist, da der Betrieb des hämodynamischen Sensors in diesem Fall mit einem relativ hohen Energieverbrauch verbunden ist. Die Aktivierung des hämodynamischen Sensors erfolgt in dieser Variante der Erfindung durch ein steuerbares Schaltelement, wobei die Ansteuerung des Schaltelements beispielsweise zeit- oder ferngesteuert über einen Telemetrieempfänger erfolgen. Bei einer Realisierung des erfindungsgemäßen Konzepts in einem Defibrillator ist es jedoch besonders vorteilhaft, den hämodynamischen Sensor zu aktivieren, wenn die Auswertung der spontanen Herzsignale einen arrhythmischen Herzzustand anzeigt. Das Meßergebnis des hämodynamischen Sensors ermöglicht dann eine Plausibilitätsüberprüfung und verhindert somit die Abgabe eines kontraindizierten Defibrillationsimpulses.

Andere vorteilhafte Weiterbildungen der Erfindung sind in den Unteransprüchen gekennzeichnet bzw. werden nachstehend zusammen mit der Beschreibung der bevorzugten Ausführung der Erfindung anhand der Fig. näher dargestellt. Es zeigen:

Fig. 1 als bevorzugtes Ausführungsbeispiel der Erfindung einen implantierbaren Defibrillator, bei dem ein Defibrillationsimpuls nur bei einem Abfall der Herzpumpleistung abgegeben wird, wobei die Herzpumpleistung durch einen hämodynamischen Sensor gemessen wird,

Fig. 2 als weiteres Ausführungsbeispiel einen Herzschrittmacher, bei dem zur Optimierung der AV-Überleitungszeit die Herzpumpleistung durch einen hämodynamischen Sensor gemessen wird,

Fig. 3a die bevorzugte Ausführungsform eines hämodynamischen Sensors für die vorstehend angeführten Ausführungsbeispiele,

Fig. 3b eine alternative Ausführungsform eines hämodynamischen Sensors,

Fig. 4 den zeitlichen Verlauf des Stromflusses durch den

Fig. 5 eine weitere Ausführungsform eines hämodynamischen Sensors, bei dem zur Bestimmung der Herzpumpleistung die Impedanz des Blutes gemessen wird.

Der in Fig. 1 als Blockschaltbild dargestellte implantierbare Defibrillator 1 ermöglicht eine automatische Erkennung und Terminierung eines arrhythmischen Herzzustands durch Abgabe eines energiereichen Defibrillationsimpulses, der aufgrund seiner Stärke zu einer Erregung und Depolarisation nahezu sämtlicher Herzbereiche führt, so daß der Arrhythmiezustand beendet wird und der normale Sinusrhythmus wieder die Kontrolle über den Herzschlag übernehmen

Die Steuerung der Impulsabgabe erfolgt hierbei durch

eine Steuereinheit 2, die zur Beurteilung der Herzfunktion eingangsseitig zum einen mit einer endokardial im Ventrikel angeordneten Elektrode 3 und zum anderen mit einem in der Vena Cava angeordneten hämodynamischen Sensor 4 verbunden ist, dessen Aufbau detailliert in Fig. 3a dargestellt ist

Die Elektrode 3 ermöglicht hierbei die Erfassung spontaner Herzsignale und die Erkennung eines arrhythmischen Herzzustands, während der hämodynamische Sensor 4 die Fließgeschwindigkeit des Blutes erfaßt und damit eine Be- 10 urteilung der Pumpleistung des Herzens 5 gestattet. Die Steuerung der Impulsabgabe durch unterschiedliche Eingangssignale bietet verschiedene Vorteile. Zum einen erhält die Steuereinheit 2 aufgrund der unterschiedlichen diagnostischen Eingangssignale ein genaueres Bild von der Herz- 15 funktion, so daß die Steuerung der Impulsabgabe besser an die Bedürfnisse des Patienten angepaßt werden kann. Zum anderen ist es aufgrund der unterschiedlichen Eingangssignale möglich, solche Störsignale zu unterdrücken, die sich nur auf eines der Eingangssignale auswirken. Eine derartige gegenseitige Plausibilitätsüberprüfung der beiden Eingangssignale erhöht die Zuverlässigkeit bei der Erkennung von arrhythmischen Herzfunktionsstörungen und vermeidet weitgehend Fehldetektionen und kontraindizierte Defibrillationsimpulse.

Zur Erkennung eines arrhythmischen Herzzustands weist die Steuereinheit 2 eine Signalanalyseeinheit 6 auf, die eingangsseitig zur Aufnahme der spontanen Herzsignale mit der endokardial angeordneten Elektrode 3 verbunden ist. Bei einer Detektion eines arrhythmischen Herzzustands erzeugt die Signalanalyseeinheit 6 ein entsprechendes Steuersignal mit einem logischen HIGH-Pegel, das zur weiteren Auswertung dem UND-Gatter 7 zugeführt wird.

Darüber hinaus führt die Erkennung eines arrhythmischen Herzzustands durch die Signalanalyseeinheit 6 auch zur Aktivierung des hämodynamischen Sensors 4, der daraufhin die Pumpleistung des Herzens 5 ermittelt. Der hämodynamische Sensor 4 ist also im normalen Betrieb des Defibrillators 1 zur Energieeinsparung abgeschaltet und wird nur bei einer Erkennung eines arrhythmischen Herzzustands durch die Signalanalyseeinheit 6 eingeschaltet, um anhand der gemessenen Herzpumpleistungeine Plausibilitätsüberprüfung durch zuführen und eine kontraindizierte Abgabe eines Defibrillationsimpulses zu verhindern.

Der hämodynamische Sensor 4, besteht – wie auch aus 45 Fig. 3a ersichtlich – im wesentlichen aus einem Widerstandselement 8 und ist in der Vena Cava angeordnet. Um einen elektrischen Kontakt mit dem vorbei strömenden Blut oder der Gefäßwand zu verhindern, ist das Widerstandselement 8 mit einer elektrisch isolierenden, aber thermisch gut 50 leitfähigen Masse 9 vergossen, durch die die Zuleitungen 10 hindurchgeführt sind.

Zur Aktivierung des hämodynamischen Sensors 4 wird dieser über das steuerbare Schaltelement 11 und die Strommeßeinrichtung 12 mit der Batterie 13 des Defibrillators 1 55 verbunden, so daß das Widerstandselement 8 von einem elektrischen Strom durchflossen wird. Aufgrund der ohmschen Verluste im Inneren des Widerstandselements 8 steigt dessen Temperatur dann solange an, bis ein Gleichgewicht erreicht ist zwischen der zugeführten elektrischen Leistung einerseits und der durch Wärmeleitung und Konvektion von dem vorbeiströmenden Blut abgeführten thermischen Leistung andererseits. Da die durch Konvektion abgeführte Leistung mit der Fließgeschwindigkeit des vorbeiströmenden Blutes zunimmt, ermöglicht eine Messung der Gleichgewichtstemperatur eine Bestimmung der Fließgeschwindigkeit. So wird bei einer geringen Fließgeschwindigkeit nur wenig Wärme durch Konvektion abgeführt, so daß sich erst

ein relativ hoher Temperaturgradient am Widerstandselement 8 aufbauen muß, um die zugeführte Wärme durch Wärmeleitung ab führen zu können, was im Ergebnis zu einer relativ hohen Temperatur des Widerstandselements 8 führt. Mit zunehmender Fließgeschwindigkeit des vorbeiströmenden Blutes wird dann entsprechend mehrWärme durch Konvektion abgeführt, so daß der Temperaturgradient an dem Widerstandselement 8 abnehmen kann, was zu einer Temperaturabnahme des Widerstandselements 8 führt. Die Fließgeschwindigkeit des Blutes in der Vena Cava und damit die Pumpleistung des Herzens läßt sich also durch eine Messung des elektrischen Stroms durch das Widerstandselement 8 ermitteln, da der ohmsche Widerstand des Widerstandselements 8 temperaturabhängig ist. Fig. 4 zeigt beispielhaft den pulsierenden Verlauf des elektrischen Stroms durch das Widerstandselements 8 für eine normale Herzrate. Deutlich sind hierbei die Schwankungen des Stromflusses zu erkennen, die den Herzrhythmus widerspiegeln. Das Ausgangssignal der Strommeßeinrichtung 12 wird deshalb einer Signalanalyseeinheit 14 zugeführt, die daraus die Pumpleistung des Herzens 5 berechnet und diesen Wert mit einem vorgegebenen Grenzwert vergleicht. Beim Absinken der Pumpleistung unter den vorgegebenen Grenzwert nimmt die Signalanalyseeinheit 14 als Ursache einen arrhythmischen Herzzustand an und erzeugt deshalb ausgangsseitig ein entsprechendes Steuersignal mit einem HIGH-Pegel, das nachfolgend zur weiteren Verarbeitung dem UND-Gatter 7 zugeführt wird.

Das UND-Gatter 7 dient zur Triggerung des Impulsgenerators 15 zur Abgabe eines Defibrillationsimpulses im Falle eines arrhythmischen Herzzustands, wobei aufgrund der UND-Verknüpfung nur dann ein Defibrillationsimpuls abgegeben wird, wenn sowohl die Auswertung der spontanen Herzsignale als auch die Auswertung der Pumpleistung des Herzens 5 ein Kammerflimmern oder -flattern anzeigt. Durch diese Plausibilitätsüberprüfung wird eine kontraindizierte Abgabe eines Defibrillationsimpulsesbei einer gestörten Signalerfassung aus dem Herzen 5 verhindert. Insbesondere wird hierdurch verhindert, daß beim elektrischen Übersprechen eines relativ harmlosen Vorhofflimmerns vom Atrium auf den Ventrikel fälschlicherweise ein Kammerflimmern detektiert und ein Defibrillationsimpuls abgegeben wird, der in diesem Fall kontraindiziert wäre.

Die Erzeugung der Defibrillationsimpulse erfolgt durch den Impulsgenerator 15, der von dem UND-Gatter 7 der Steuereinheit 2 angesteuert wird und beim Vorliegen eines arrhythmischen Herzzustands zunächst einen der Pufferkondensatoren C1, C2, C3 während einer Ladephase durch die Schaltmittel 16 mit der Spannungsregelschaltung 17 verbindet, wodurch der Pufferkondensator aufgeladen wird. Die Spannungsregelschaltung 17 ist eingangsseitig zur Energieversorgung mit der Batterie 13 verbunden und stellt eine Ausgangsspannung bereit, deren Höhe zwischen 560 V und 800 V quasi stufenlos eingestellt werden kann. Nach der Ladephase mit einer vorgegebenen Zeitdauer wird der ausgewählte Pufferkondensator C1, C2 oder C3 dann durch die Schaltmittel 16 von der Spannungsregelschaltung 17 getrennt und über den Ausgangswiderstand R mit der Stimulationselektrode 18.1 verbunden, so daß sich der Pufferkondensator C1, C2 bzw. C3 über das Herz 5 und die Masseelektrode 18.2 entlädt und einen Defibrillationsimpuls abgibt. Wegen der relativ großen Impulsstärke ist die Stimulationselektrode 18.1 wie auch die Masseelektrode 18.2 - im Gegensatz zu der Detektionselektrode 3 - großflächig ausgeführt, um Gewebeverbrennungen oder -schädigungen bei der Abgabe der energiereichen Defibrillationsimpulse zu verhindern.

Die zeitliche Steuerung der Schaltmittel 16 zur Aufladung

des Pufferkondensators bzw. zur Abgabe des Defibrillationsimpulses erfolgt hierbei durch die Steuereinheit 19. Darüber hinaus ermöglicht die Steuereinheit 19 auch eine Anpassung der Defibrillationsenergie an die individuelle Defibrillationsschwelle des Patienten, indem entweder die von der Spannungsregelschaltung 17 bereitgestellte Ladespannung oder die Kapazität des Pufferkondensators verändert wird. Die Steuereinheit 19 ist deshalb zur Einstellung der Ladespannung ausgangsseitig mit der Spannungsregelschaltung 17 und zur Auswahl eines der Pufferkondensatoren C_1 , 10 C_2 , C_3 mit den Schaltmitteln 16 verbunden.

Anschließend wird der Pufferkondensator durch die Schaltmittel 16 wieder von der Stimulationselektrode 18.1 getrennt, wodurch der Defibrillationsimpuls beendet wird.

Einerseits ist es zur erfolgreichen Defibrillation wichtig, 15 daß der Pufferkondensator C_1 , C_2 bzw. C_3 zur Beendigung eines Defibrillationsimpulses rechtzeitig von der Stimulationselektrode 18.1 getrennt wird, bevor die Kondensatorspannung aufgrund der Entladung unter den Rheobasewert fällt, da eine weitere Entladung nicht defibrillierend wirkt, 20 sondern allenfalls ein Refibrillieren einleiten kann.

Andererseits ist es wünschenswert, den Pufferkondensator C_1 , C_2 bzw. C_3 möglichst vollständig zu entladen, da die nach einem Defibrillationsimpuls auf dem Pufferkondensator C_1 , C_2 bzw. C_3 verbleibende Restladung nicht oder nur 25 unvollständig genutzt werden kann und somit den Wirkungsgrad des Defibrillators 1 herabsetzt, der als Verhältnis von gespeicherter Energie zu abgegebener Energie definiert ist.

Der Defibrillator 1 mißt deshalb während der Abgabe ei- 30 nes Defibrillationsimpulses laufend die Stimulationsspannung und beendet den Defibrillationsimpuls beim Unterschreiten der Rheobasespannung. Hierzu weist der Defibrillator 1 eine Spannungsmeßeinrichtung 20 auf, die eingangsseitig mit dem Anschluß für die Stimulationselektrode 18.1 35 und ausgangsseitig mit der Steuereinheit 19 verbunden ist, um die Defibrillationsspannung messen und den Defibrillationsimpuls gegebenenfalls beenden zu können. Beim Erreichen der Rheobasespannung erzeugt die Steuereinheit 19 dann ein Steuersignal für die Schaltmittel 16, die daraufhin 40 den Pufferkondensator C₁, C₂ bzw. C₃ von der Stimulationselektrode 18.1 trennen und damit den Defibrillationsimpuls beenden. Zum einen wird auf diese Weise vorteilhaft verhindert, daß ein Defibrillationsimpuls beim Absinken der Defibrillationsspannung unter die Rheobasespannung refibrillierend wirkt. Zum anderen kann durch die laufende Messung der Defibrillationsspannung bei der Entladung des Pufferkondensators C1, C2 bzw. C3 auf einen Sicherheitsabstand zwischen Defibrillationsspannung und Rheobasespannung verzichtet werden, so daß der Pufferkondensator C1, C2 bzw. C₃ bis zur Rheobasespannung entladen werden kann, wodurch die Batterielebensdauer erhöht wird.

Fig. 2 zeigt als weiteres Ausführungsbeispiel der Erfindung einen ratenadaptiven Doppelkammer-Herzschrittmacher 21 zur Behandlung einer gestörten Reizüberleitung vom Atrium zum Ventrikel. Hierzu erfaßt der dargestellte Schrittmacher 21 über eine endokardial im Atrium plazierte Elektrode 22 spontane Herzsignale, die zunächst einem Eingangsverstärker 23 und anschließend einer Signalanalyseeinheit 24 zugeführt werden, um eine spontane atrielle Aktion zu detektieren, die in den erfaßtenHerzsignalen als P-Welle auftritt. Bei der Detektion einer derartigen P-Welle erzeugt die Signalanalyseeinheit 24 ein Steuersignal, das den Zähler 25 initialisiert, wobei der Startwert des Zählers 25 von der Recheneinheit 26 aus dem Aktivitätssignal berechnet wird, das von dem piezoelektrischen Beschleunigungssensor 27 erzeugt wird und die körperliche Aktivität des Herzschrittmacherträgers widerspiegelt. Bei jedem Taktimpuls des Oszillators 28 verringert der Zähler 25 dann seinen Zählwert bis auf Null, woraufhin der Zähler 25 ein Steuersignal an den Impulsgenerator 29 abgibt, der daraufhin einen Stimulationsimpuls erzeugt und über die Elektrode 22 dem Atrium zuführt.

Darüber hinaus ermöglicht der dargestellte Herzschrittmacher 21 eine Stimulation des Ventrikels, was insbesondere bei einer gestörten Reizüberleitung vom Atrium zum Ventrikel wichtig ist. Die Stimulation im Ventrikel erfolgt hierbei jeweils um eine vorgegebene AV-Überleitungszeit verzögert nach der vorangegangenen spontanen oder stimulierten atriellen Aktion, damit sich der Ventrikel vor der Kontraktion möglichst vollständig mit Blut füllen kann, um bei einer vorgegebenen Herzrate ein möglichst großes Herzminutenvolumen zu erreichen.

Der Zähler 30 für die Zeitsteuerung des Ventrikels ist deshalb eingangsseitig zum einen mit der Signalanalyseeinheit 24 des atriellen Eingangsverstärkers 23 und zum anderen mit dem Zähler 25 für die atriale Zeitsteuerung verbunden. um sowohl bei einer spontanen als auch bei einer stimulierten atriellen Aktion eine AV-Überleitungszeit zu starten. wobei der Startwert für den Zähler 30 in dem Speicherelement 31 abgelegt ist. Bei jedem Taktimpuls des Oszillators 28 dekrementiertder Zähler 30 dann den Zählwert bis auf Null, woraufhin ein Steuersignal an den Impulsgenerator 32 abgegeben wird, der daraufhin einen Stimulationsimpuls erzeugt und über die Elektrode 33 an den Ventrikel abgibt. Die Stimulation des Ventrikels erfolgt jedoch nicht starr nach jeder atriellen atriellen Aktion, sondern kann durch eine während der AV-Überleitungszeit auftretende spontane ventrikuläre Aktion inhibiert werden. Die im Ventrikel angeordnete Elektrode 33 ist hierzu mit einem Eingangsverstärker 34 und einer nachgeschalteten Signalanalyseeinheit 35 verbunden, um eine spontane Ventrikelaktion zu detektieren, die in den erfaßten Herzsignalen als QRS-Komplex auftritt. Bei einer Detektion eines derartigen QRS-Komplexes erzeugt die Signalanalyseeinheit 35 ein Inhibierungssignal, das dem Zähler 30 zugeführt wird, der daraufhin seinen Zählvorgang abbricht und somit auch keinen Stimulationsimpuls anregt.

Die Verzögerung der ventrikulären Stimulation nach jeder atriellen Aktion ist – wie bereits vorstehend erwähnt – erforderlich, damit sich der Ventrikel vor jeder Kontraktion möglichst vollständig mit Blut füllen kann, um eine hohe Pumpleistung des Herzens zu erreichen. Da der optimale Wert der AV-Überleitungszeit individuell für den jeweiligen Patienten ist und darüber hinaus zeitlichen Schwankungen unterliegen kann, ermöglicht der dargestellte Herzschrittmacher 21 eine automatische Einstellung der AV-Überleitungszeit, um die Pumpleistung des Herzens 36 zu optimieren.

Hierzu mißt der Herzschrittmacher 21 über einen hämodynamischen Sensor die Fließgeschwindigkeit des Blutes in der Vena Cava 37, um die Pumpleistung des Herzens 36 beurteilen zu können. Der hämodynamische Sensor besteht im wesentlichenaus einem in der Vena-Cava 37 angeordneten Widerstandselement 38 mit einem temperaturabhängigen elektrischen Widerstand, das während eines Meßvorgangs über die Strommeßeinrichtung 39 und das steuerbare Schaltelement 40 mit der Batterie 41 verbunden wird, wodurch sich das Widerstandselement 38 aufgrund der ohmschen Verluste in seinem Inneren erhitzt.

Da die Messung der Fließgeschwindigkeit durch das Widerstandselement 38 mit einem zusätzlichen Stromverbrauch verbunden ist, erfolgt die Messung nicht permanent, sondern jeweils zu äquidistanten Zeitpunkten mit einem Zeitabstand von ungefähr einer Stunde. Hierzu weist der dargestellte Herzschrittmacher 21 einen weiteren Zähler 42 auf, der ebenfalls von dem Oszillator 28 angesteuert wird

und jeweils beim Erreichen eines bestimmten Zählerstandes ein Steuersignal erzeugt, das dem steuerbaren Schaltelement 40 zugeführt wird, woraufhin dieses das Widerstandselement 38 über die Strommeßeinrichtung 39 mit der Batterie 41 verbindet.

Die Temperatur des Widerstandselements 38 nimmt dann solange zu, bis sich ein Gleichgewicht einstellt zwischen der zugeführten und im Widerstandselement 38 vollständig in Wärme umgewandelten Leistung einerseits und der durch Wärmeleitung und Konvektion von dem vorbei strömenden Blut abgeführten thermischen Leistung andererseits. Da die durch Konvektion abgeführte Leistung mit der Fließgeschwindigkeit des Blutes zunimmt, besteht eine Abhängigkeit zwischen der Temperatur des Widerstandselements 38 und der Fließgeschwindigkeit des Blutes. So wird bei gerin- 15 gen Fließgeschwindigkeiten nur wenig Wärme durch Konvektion abgeführt, so daß zur Abführung der zugeführten elektrischen Energie ein relativ großerTemperaturgradient am Widerstandselement 38 und damit eine entsprechend hohe Temperatur erforderlich ist. Bei größeren Fließge- 20 schwindigkeiten wird dagegen mehr Wärme durch Konvektion abgeführt, so daß der Anteil der Wärmeleitung geringer ausfällt und somit auch ein geringerer Temperaturgradient am Widerstandselement 38 ausreicht, um die Leistungsbilanz des Widerstandselements 38 im Gleichgewicht zu halten. Die Temperatur des Widerstandselements 38 spiegelt also die Fließgeschwindigkeit des Blutes wider und läßt sich aufgrund der temperaturabhängigen elektrischen Leitfähigkeit des Widerstandselements 38 in einfacher Weise aus dem Stromfluß durch das Widerstandselement 38 berechnen. Das 30 Ausgangssignal der Strommeßeinrichtung 39 wird deshalb als Maß für die Fließgeschwindigkeit der Recheneinheit 43 zugeführt, die daraus das Herzzeitvolumen (HZV) berechnet, das die Pumpleistung wiedergibt.

Die eigentliche Optimierung der AV-Überleitungszeit erfolgt dann durch einen Regler 44, der eingangsseitig mit der Recheneinheit 43 verbunden ist und das Herzminutenvolumen als Optimierungskriterium aufnimmt. Ausgangsseitig ist der Regler 44 mit dem Speicherelement 31 verbunden, das jeweils den aktuellen Wert der AV-Überleitungszeit aufnimmt und zwischen den einzelnen Meßvorgängen des hämodynamischen Sensors festhält.

Fig. 3b zeigt eine alternative Ausführungsform eines hämodynamischen Sensors 45, die sich von dem bereits vorstehend beschriebenen und in Fig. 3a dargestellten hämody- 45 namischen Sensor 4 im wesentlichen dadurch unterscheidet, daß die Aufheizung des Widerstandselements 46 nicht durch die in seinem Inneren auftretenden ohmschen Verluste, sondern durch ein separates Heizelement erfolgt. Dieses Heizelement besteht ebenfalls aus einem Widerstandselement 47, 50 daß zur Aufheizung mit einer Strom- bzw. Spannungsquelleverbunden wird und sich somit durch die in seinem Inneren auftretenden ohmschen Verluste aufheizt. Die Aufheizung des zur Messung dienenden Widerstandselements 46 erfolgt dann durch Wärmeleitung zwischen den beiden Wi- 55 derstandselementen 46, 44. Zur Verhinderung eines elektrischen Kontakts mit dem vorbei strömenden Blut sind die beiden Widerstandselemente 46, 47 mit einer elektrisch isolierenden, aber thermisch gut leitfähigen Masse 48 vergos-

Fig. 5 zeigt eine weitere Ausführungsform eines hämodynamischen Sensors, der anstelle der vorstehend beschriebenen hämodynamischen Sensoren zur Steuerung eines Herzschrittmachers oder eines Defibrillators verwendet werden kann. Im Gegensatz zu den vorstehend beschriebenen hämodynamischen Sensoren wird hierbei jedoch die Impedanz des Blutes in einem Blutgefäß 50 gemessen, wobei die Erfindung von der überraschenden Erkenntnis ausgeht, daß die

Impedanz des Blutes unter anderem von der Fließgeschwindigkeit des Blutes abhängt, was eine Bestimmung des Blutflusses in dem Blutgefäß 50 ermöglicht. Die Impedanzmessung erfolgt hierbei durch zwei Meßelektroden 51.1, 51.2, die in der Wandung eines Katheters 52 angeordnet sind, dessen distales Ende im Ventrikel angeordnet ist und die Stimulationselektrode trägt. Durch die Integration des hämodynamischen Sensors in den ohnehin erforderlichen Katheter 52 ist die Implantation des erfindungsgemäßen Stimulationsgeräts vorteilhaft ohne zusätzlichen chirurgischen Aufwand möglich. Darüber hinaus wird hierdurch einer Dislokation der Meßelektroden 51.1, 51.2 entgegengewirkt und eine räumliche Fixierung der beiden Meßelektroden 51.1, 51.2 relativ zueinander sichergestellt.

Die beiden Meßelektroden 51.1, 51.2 sind hierbei in einem Bereich des Katheters 52 angeordnet, der im implantierten Zustand außerhalb des Herzens liegt, damit die Bestimmung der Fließgeschwindigkeit nicht durch die Strömungsturbulenzen im Herzen gestört wird.

Zur Messung der Impedanz erzeugt ein in das Stimulationsgerät integrierter Signalgenerator 53 ein elektrisches Testsignal, das über zwei im Inneren des Katheters 52 verlaufende elektrische Leitungen 54.1, 54.2 den beiden Meßelektroden 51.1, 51.2 zugeführt wird, wobei ein im Stromkreis zwischen dem Signalgenerator 53 und den beiden Meßelektroden 51.1, 51.2 angeordnetes Meßgerät 55 den elektrischen Strom mißt, der über die beiden Meßelektroden 51.1, 51.2 fließt. Das auf diese Weise gewonnene Signal wird dann einer Auswertungseinheit 56 zugeführt, die aus dem Stromfluß über die beiden Meßelektroden 51.1, 51.2 die Impedanz des Blutes berechnet und in Abhängigkeit davon den Blutfluß in dem Blutgefäß 50 ermittelt, der das Herzzeitvolumen (HZV) widerspiegelt und eine Optimierung des Stimulationsverhaltens ermöglicht.

Die Erfindung beschränkt sich in ihrer Ausführung nicht auf die vorstehend angegebenen bevorzugten Ausführungsbeispiele. Vielmehr ist eine Anzahl von Varianten denkbar, welche von der dargestellten Lösung auch bei grundsätzlich anders gearteten Ausführungen Gebrauch macht.

Patentansprüche

1. Implantierbares Stimulationsgerät (1, 21) mit einer im Herzen (5, 36) oder in dessen Umgebung angeordneten Stimulationselektrode (18.1, 22, 33) zur Abgabe von Stimulationsimpulsen an das Herz (5, 36), einem ausgangsseitig mit der Stimulationselektrode (18.1, 22, 33) verbundenen Impulsgenerator (15, 29, 32) zur Erzeugung der Stimulationsimpulse sowie einer ausgangsseitig mit dem Impulsgenerator (15, 29, 32) verbundenen Steuereinheit (2) zur Steuerung der Impulsabgabe durch den Impulsgenerator (15, 29, 32),

daß die Steuereinheit (2) zur Steuerung der Impulsabgabe in Abhängigkeit von der Herzpumpleistung eingangsseitig mit einem hämodynamischen Sensor (4, 38 bis 41) verbunden ist, der zur Messung des Blutdurchflusses in einem Blutgefäß (37, 50) angeordnet oder mit diesem verbunden ist.

dadurch gekennzeichnet,

2. Stimulationsgerät (1, 21) nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß die Steuereinheit (2) zur Erfassung spontaner Herzsignale und zur Steuerung der Impulsabgabe in Abhängigkeit von dem gemessenen Blutdurchfluß einerseits und den spontanen Herzsignalen andererseits eingangsseitig mit der Stimulationselektrode (22, 33) oder einer weiteren, zur Erfassung spontaner Herzsignale dienenden Elektrode (3) verbunden ist.

3. Stimulationsgerät (1, 21) nach Anspruch 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet, daß der zur Detektion spontaner Herzsignale dienenden Elektrode (3, 22, 33) zur Erkennung einer Herzfunktionsstörung anhand der gemessenen spontanen Herzsignale eine erste Signalanalyseeinheit (6, 24, 35) nachgeschaltet ist.

4. Stimulationsgerät (1, 21) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß zur Ein- bzw. Abschaltung des hämodynamischen Sensors (4, 38 bis 41) ein steuerbares Schaltelement (11, 40) 10

vorgesehen ist.

5. Stimulationsgerät (1) nach Anspruch 4, dadurch gekennzeichnet, daß der Steuereingang des steuerbaren Schaltelements (11) zur Einschaltung bei einer Detektion einer Herzfunktionsstörung durch die erste Signalanalyseeinheit (6) und zur Abschaltung bei einer von der ersten Signalanalyseeinheit (6) ermittelten korrekten Herzfunktion mit dem Ausgang der ersten Signalanalyseeinheit (6) verbunden ist.

6. Stimulationsgerät nach Anspruch 4 oder 5, dadurch 20 gekennzeichnet, daß der Steuereingang des steuerbaren Schaltelements (11, 40) zur zeitgesteuerten Ein- bzw. Abschaltung des hämodynamischen Sensors (4, 38 bis 41) mit einem Zeitgeber (28, 42) oder zur ferngesteuerten Ein- bzw. Abschaltung durch ein extrakorporales 25 Kontrollgerät mit einem Telemetrieempfänger verbunden ist.

7. Stimulationsgerät (1, 21) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß dem hämodynamischen Sensor (4) zur Erkennung einer 30 Herzfunktionsstörung anhand der gemessenen Durchflußmenge eine zweite Signalanalyseeinheit (14) nachgeschaltet ist.

8. Stimulationsgerät (1, 21) nach Anspruch 3 und Anspruch 7, dadurch gekennzeichnet, daß die Steuereinbeit (2) zur Auswertung sowohl der gemessenen Herzpumpleistung als auch der Herzsignale eine Logikeinheit (7) aufweist, die eingangsseitig zur Beurteilung der Herzsignale mit der ersten Signalanalyseeinheit (6) und zur Beurteilung der Herzpumpleistung mit zweiten 40 Signalanalyseeinheit (14) verbunden ist.

9. Stimulationsgerät (1, 21) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß der hämodynamische Sensor (4) ein beheizbares erstes Widerstandselement (8) mit einem temperaturabhängigen 45 elektrischen Widerstand aufweist, welches zur Wärmeabführ in Abhängigkeit von der Blutflußmenge in dem Blutgefäß (37, 50) oder dieses thermisch kontaktierend angeordnet ist.

10. Stimulationsgerät (1, 21) nach Anspruch 9, da-50 durch gekennzeichnet, daß das erste Widerstandselement (8) zur Aufheizung mit einer Spannungsquelle (13, 41) verbunden ist.

11. Stimulationsgerät (1, 21) nach Anspruch 9, dadurch gekennzeichnet, daß der hämodynamische Sensor (45) zur Aufheizung des ersten Widerstandselements (46) ein zweites Widerstandselement (47) aufweist, das mit einer Spannungsquelle (13, 41) verbunden ist.

12. Stimulationsgerät (1, 21) nach einem der Ansprü- 60 che 1 bis 8, dadurch gekennzeichnet,

daß der hämodynamische Sensor (50 bis 56) zur Messung der von dem Blutdurchfluß abhängigen Impedanz des Blutes zwei zueinander beabstandet angeordnete Meßelektroden (51.1, 51.2) aufweist, die außerhalb des Herzens in dem Blutgefäß (50) oder dieses elektrisch kontaktierend angeordnet sind,

daß zur Erzeugung eines Testsignals für die Impedanz-

messung ein Signalgenerator (53) vorgesehen ist, der ausgangsseitig mit den beiden Meßelektroden (51.1, 51.2) oder zur Erzeugung eines elektrischen Feldes zwischen den beiden Meßelektroden (51.1, 51.2) mit zwei weiteren Elektroden verbunden ist,

daß im Stromkreis der beiden Meßelektroden (51.1, 51.2) zur Messung der über den beiden Meßelektroden (51.1, 51.2) abfallenden elektrischen Spannung oder des über die beiden Meßelektroden (51.1, 51.2) fließenden elektrischen Stroms eine elektrische Meßeinrichtung (55) angeordnet ist, die ausgangsseitig zur Bestimmung des Blutdurchflusses in Abhängigkeit von dem gemessenen elektrischen Signal mit einer Auswertungseinheit (56) verbunden ist.

13. Stimulationsgerät (1, 21) nach Anspruch 12, dadurch gekennzeichnet, daß die beiden Meßelektroden (51.1, 51.2) in dem Blutgefäß(50) zur longitudinalen Impedanzmessung in Flußrichtung hintereinander oder zur transversalen Impedanzmessung quer zur Flußrichtung nebeneinander angeordnet sind.

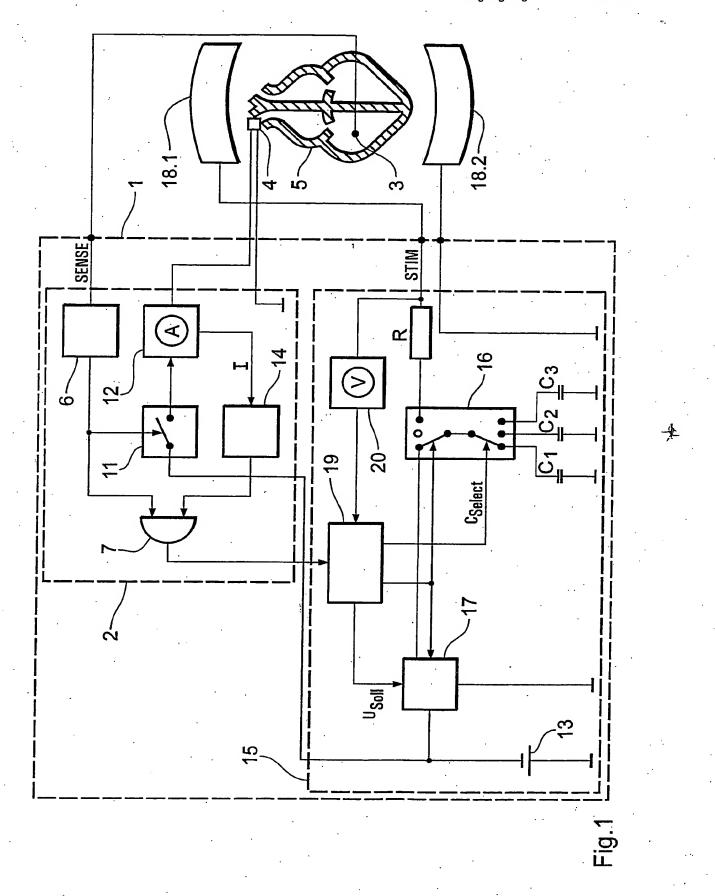
14. Stimulationsgerät (1, 21) nach Anspruch 12 oder 13, dadurch gekennzeichnet, daß der Signalgenerator (53) zur Vermeidung von elektrolytischen Zersetzungen des Blutes bei der Impedanzmessung ein Wechselstromgenerator ist.

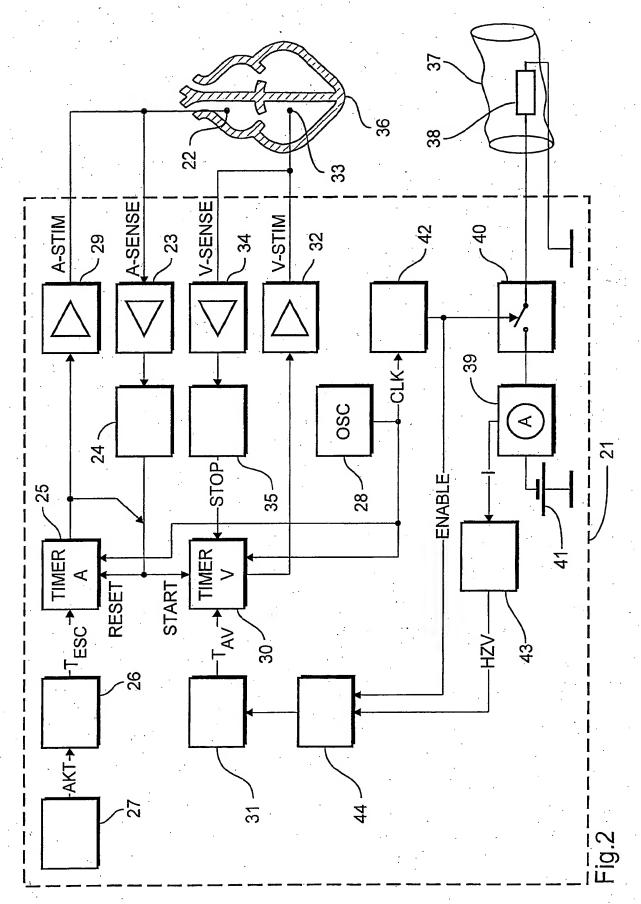
15. Stimulationsgerät nach einem der Ansprüche 12 bis 14, dadurch gekennzeichnet, daß die Stimulationselektrode im distalen Bereich eines Katheters (52) angeordnet ist und die beiden Meßelektroden (51.1, 51.2) in der Wandung des Katheters (52) in axialer Richtung zueinander beabstandet angeordnet sind.

16. Stimulationsgerät (1, 21) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß der hämodynamische Sensor (4, 45) in der Vena Cava (37) oder in der Arteria Pulmonalis angeordnet ist.

Hierzu 4 Seite(n) Zeichnungen

- Leerseite -





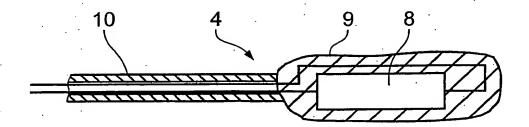


Fig.3a

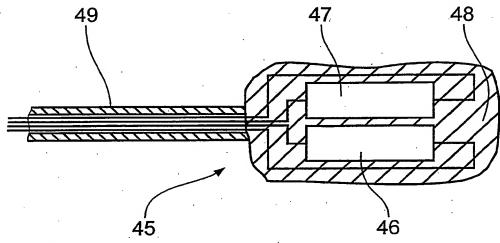


Fig.3b

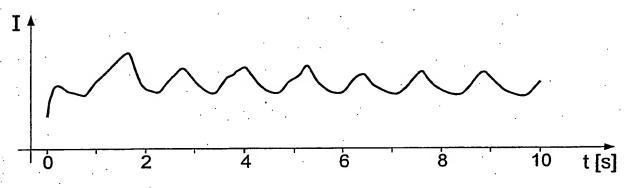


Fig.4

.Nummer: Int. Cl.⁶: Offenlegungstag: DE 196 54 494 A1 A 61 N 1/365 7. Mai 1998

